京都大学大学院情報学研究科 通信情報システム専攻 修士課程入学者選抜試験問題 (平成30年度10月期入学・平成31年度4月期入学)

Admissions for October 2018 and for April 2019
Entrance Examination for Master's Program
Department of Communications and Computer Engineering
Graduate School of Informatics, Kyoto University
平成30年8月6日 9:00 – 12:00
August 6, 2018 9:00 a.m. - 12:00 noon

専門基礎A Problem Set A

注意 (NOTES)

- 1. 解答開始の合図があるまで中を見てはいけない。
- 2. これは<u>「専門基礎A」</u>の問題用紙で、表紙共に 18 枚ある。解答開始の合図があった後、枚数を確かめ、落丁または不鮮明なものがあれば直ちに申し出ること。
- 3. 問題は9問(A-1, A-2, A-3, A-4, A-5, A-6, A-7, A-8, A-9)ある。<u>4問を選択して解答すること。</u>答案用紙の問題番号欄に問題番号を記入すること。
- 4. 解答は問題ごとに答案用紙1枚を使うこと。答案用紙1枚に2問以上の解答もしくは1問の解答を2枚以上の答案用紙に書いた場合は無効にすることがある。なお、必要な場合「裏に続く」と明記した上で 裏面を使用してもよい。
- 5. 答案用紙は4枚綴じたまま使用し、切り離さないこと。
- 6. 答案用紙の綴じ込みがはずれた場合は、直ちに申し出ること。
- 7. 解答は日本語または英語で行うこと。
- 1. Do not open the pages before a call for starting.
- 2. This is the "Problem Set A" in pages including this front cover.

 After the call of starting, check all pages are in order and notify proctors (professors) immediately if missing pages or with unclear printings are found.
- 3. Answer 4 of the following 9 questions; A-1, A-2, A-3, A-4, A-5, A-6, A-7, A-8, and A-9. State the Question Numbers you choose on the Answer Sheet.
- 4. Use one sheet for each question. If required, the reverse side may be used, stating "Over" at the end of the page. Note that in case two or more questions are answered in one sheet or two or more sheets are used for one question, they may be regarded as no answers.
- 5. Do not separate the pages of answer sheets; keep them bound.
- 6. Notify proctors (professors) immediately if the pages are separated for some reason.
- 7. Answer the questions either in Japanese or English.

専門基礎A

A-1, A-2, A-3, A-4, A-5, A-6, A-7, A-8, A-9 の9問から4問を選択して解答せよ。

Problem Set A

Choose and answer 4 questions out of A-1, A-2, A-3, A-4, A-5, A-6, A-7, A-8, and A-9.

A-1

下記のすべての問に答えよ. (English translation is given on the next page.)

- (1) 以下の問に答えよ.
 - (a) 変数変換 $x = r \cos \theta$, $y = r \sin \theta$ のヤコビ行列およびその行列式を求めよ.
 - (b) 積分 I の結果を求めよ.

$$I = \iint_D e^{-(x^2 + y^2)} dx dy, \ D = \{ (x, y) \mid x^2 + y^2 \le R \}, \ R > 0$$

(c) 問(b)のIについて,次の極限を求めよ.

$$\lim_{R\to\infty}I$$

(d) 次式を証明せよ.

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$$

(e) 次式で定義される x > 0 の関数 $\Gamma(x)$ について、 $\Gamma(1/2)$ の値を求めよ.

$$\Gamma(x) = \int_0^\infty t^{x-1} e^{-t} dt$$

(2) 以下の問に答えよ. ただし、行列 A は次式で与えられる. また、a は実数である.

$$\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{bmatrix}$$

- (a) 行列 A の固有値と固有ベクトルを求めよ.
- (b) nを正整数とする. A^n を求めよ.



- (1) Answer the following questions.
 - (a) Find the Jacobi matrix and its determinant of the transformation $x = r \cos \theta$, $y = r \sin \theta$.
 - (b) Evaluate the following integral I.

$$I = \iint_D e^{-(x^2 + y^2)} dx dy, \ D = \{ (x, y) \mid x^2 + y^2 \le R \}, \ R > 0$$

(c) Find the following limit, where I is defined in Question (b).

$$\lim_{R\to\infty} I$$

(d) Prove the following equation.

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$$

(e) Find the value of $\Gamma(1/2)$, where $\Gamma(x)$ is a function of x > 0 defined by

$$\Gamma(x) = \int_0^\infty t^{x-1} e^{-t} dt.$$

(2) A matrix A is given by

$$A = \begin{bmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{bmatrix},$$

where a is a real number. Answer the following questions.

- (a) Find the eigenvalues and eigenvectors of matrix A.
- (b) Let n be a positive integer. Find A^n .

A-2

下記の問(1),(2),(3)から2つを選んで答えよ.

Answer two of the following questions (1), (2), and (3).

(1) フーリエ変換に関する以下の問に答えよ. ただし, 関数 f(t) のフーリエ変換 $F(\omega)$ は次式で 定義される.

Answer the following questions related to a Fourier transform. Note that the Fourier transform of a function f(t) is defined in the following.

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt \qquad (i = \sqrt{-1})$$

次の関数 $f_1(t)$, $f_2(t)$, $f_3(t)$ のフーリエ変換を求めよ.

Find the Fourier transform of $f_1(t)$, $f_2(t)$, and $f_3(t)$ defined in the following.

$$f_1(t) = \begin{cases} 0 & (|t| > a_1 > 0) \\ \frac{1}{2a_1} & (|t| \le a_1) \end{cases}$$

$$f_2(t) = \left\{ egin{array}{ll} 0 & (|t| > a_2 > 0) \ rac{1}{a_2} - rac{|t|}{a_2^2} & (|t| \leq a_2) \end{array}
ight.$$

$$f_3(t) = \frac{\sin a_3 t}{a_3 t} \ (a_3 > 0)$$

(2) 次の微分方程式の一般解を求めよ.

Find the general solution of the following differential equation.

$$\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} - (y + \cos x)\sin x = 0$$

(3) 以下の問に答えよ.

Answer the following questions.

(a) 次の積分 I について、 $z=e^{i\theta}$ ($i=\sqrt{-1}$) と置いて、z に関する複素積分で表せ. By using $z=e^{i\theta}$ ($i=\sqrt{-1}$), express the following integral I in the complex integral with respect to z.

$$I = \int_{0}^{2\pi} \frac{\cos^{2} \theta}{1 - 2a \cos \theta + a^{2}} d\theta \qquad (0 < a < 1)$$

(b) 問(a)の結果を用いて、積分 I を求めよ.

Evaluate the integral I taking the result of Question (a) into account.

下記のすべての問に答えよ.

Answer all the following questions.

(1) 図(a)のように, 真空中に半径aの内部導体と半径bの外部導体で構成された長さ $L(\gg b>a)$ の同軸円筒形キャパシタがあり、導体間 (a < r < b) は誘電率 ϵ の誘電体で満たされている. ここでr は同軸円筒形キャパシタの中心軸からの距離である. また、真空の誘電率を ϵ 0 とする. なお、 $\epsilon > \epsilon$ 0 であり、導体の端部効果は無視できるものとする.

Consider a cylindrical co-axial capacitor of length L composed of inner and outer conductors of radii a and b ($L \gg b > a$), respectively, in vacuum as shown in Figure (a). The space between conductors (a < r < b) is filled with a dielectric material which has a permittivity ε , where r is a distance from the center axis of the cylindrical co-axial capacitor. The permittivity of vacuum is ε_0 . Here, $\varepsilon > \varepsilon_0$, and the edge effects of the conductors are assumed to be neglected.

(a) 内部導体および外部導体にそれぞれ電荷 +Q および -Q を与えたとき,rの関数として同 軸円筒形キャパシタ内の電束密度および電場を求めよ.

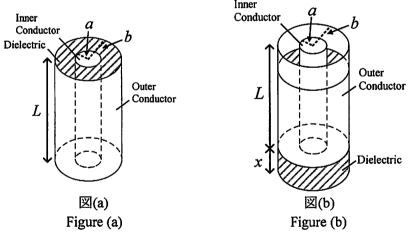
Find the dielectric flux density and the electric field in the cylindrical co-axial capacitor as a function of r when the internal and external conductors have charges +Q and -Q, respectively.

- (b) 同軸円筒形キャパシタの静電容量を求めよ.
 - Find the capacitance of the cylindrical co-axial capacitor.
- (c) 図(b)のように, 同軸円筒形キャパシタから誘電体を長さ x 引き抜いた時の静電容量を求め よ.

Consider that the dielectric material is pulled out by the length x from the cylindrical co-axial capacitor as shown in Figure (b). Find the capacitance.

(d) 間(c)において、導体間に一定電圧 V を与えた、この時の誘電体上端面に働く力とその方向を求めよ、

In the case of Question (c), a constant voltage V is applied between the conductors. Find the force at the upper end of the dielectric material and its direction.



(2) 電磁気学に関する次の用語を説明せよ.

Explain the meanings of the following terms related to the electromagnetism.

- (a) (電気) 影像法
 - (Electric) image method
- (b) ファラデーの電磁誘導法則

Faraday's law of electromagnetic induction

(c) ビオ・サバールの法則

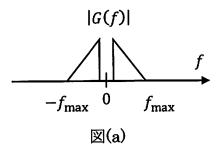
Biot-Savart law

A-4

下記のすべての問に答えよ. (English translation is given on the separate pages.)

(1) 標本化定理に関する以下の問に答えよ.

時間関数g(t)で表される信号について、そのフーリエ変換をG(f)とすると、周波数スペクトル|G(f)|は図(a)のようになる、ただし、 f_{max} はG(f)の最大周波数である。



(a) 周期 T_s のインパルス列s(t)が次式で与えられる時、s(t)の指数フーリエ級数展開を導出せよ.

$$s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_{\rm s})$$

ただし $\delta(t)$ はデルタ関数である.

(b) サンプリング周波数 $f_s = 1/T_s$ で関数g(t)の信号を標本化した関数 $g_s(t)$ は 次式で与えられる.

$$g_{\rm s}(t)=g(t)s(t)$$

 $g_s(t)$ のフーリエ変換を $G_s(f)$ とした場合, $G_s(f)$ がどのようになるか周波数領域の図を用いて説明せよ.また周波数領域でスペクトルが重ならない条件について述べよ.

(c) スペクトルが重ならない条件下で、信号g(t)を $g_s(t)$ から復元するためのフィルタの条件について述べよ.

(2) 次に示す変調信号y(t)に関する以下の問に答えよ.

$$y(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} i[k]p(t-kT)\cos 2\pi f_{c}t - \sum_{k=-\infty}^{\infty} q[k]p(t-kT)\sin 2\pi f_{c}t$$

ここで f_c は搬送波の周波数, p(t)はロールオフファクタ α のルートレイズドコサインロールオフパルス波形, Tはシンボル間隔 ($f_c \gg 1/T$), i[k], q[k]はそれぞれ I チャネルおよび Q チャネルの情報系列とする.

- (a) p(t)の周波数伝達関数を示せ.
- (b) $i[k] \in \{-1,1\}, q[k] \in \{0\}$ とする. そのとき信号y(t)の変調方式の名称を答え、その特徴を2つ示せ.
- (c) $i[k] \in \left\{-1, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, 1\right\}, \ q[k] \in \left\{-1, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, 1\right\}$ とする. そのとき信号y(t) の変調方式の名称を答え、その特徴を 2 つ示せ.

(1) Answer the following questions related to the sampling theorem.

Given a time function g(t), G(f) corresponds to the Fourier transform of g(t) where f_{max} is the maximum frequency of G(f). The frequency spectrum |G(f)| is shown in Figure (a).

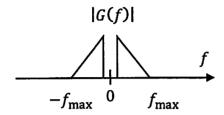


Figure (a)

(a) The impulse train s(t) with period T_s is given by the following equation.

$$s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_{\rm s}),$$

where $\delta(t)$ is the delta function.

Derive the exponential Fourier series expansion of s(t).

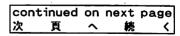
(b) Sampling g(t) by the frequency $f_s = 1/T_s$ gives $g_s(t)$. $G_s(f)$ is the Fourier transform of $g_s(t)$. The function $g_s(t)$ is given by the following equation.

$$g_s(t) = g(t)s(t).$$

Explain $G_s(f)$ by using figures in the frequency domain.

Show the condition in the frequency domain to avoid spectral overlap.

(c) Show the condition of the filter required to recover the original signal g(t) from $g_s(t)$ where the spectra do not overlap.



(2) Answer the following questions related to the modulated signal y(t) shown below;

$$y(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} i[k]p(t-kT)\cos 2\pi f_{c}t - \sum_{k=-\infty}^{\infty} q[k]p(t-kT)\sin 2\pi f_{c}t,$$

where f_c is the frequency of the carrier, p(t) is a root raised cosine roll-off pulse with the roll-off factor α , T is the symbol duration, $f_c \gg 1/T$, and i[k] and q[k] are the information sequences of I channel and Q channel, respectively.

- (a) Show the frequency response of p(t).
- (b) Assume $i[k] \in \{-1,1\}$ and $q[k] \in \{0\}$. Answer the name of the modulation scheme used for y(t) and explain two characteristics of the scheme.
- (c) Assume $i[k] \in \{-1, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, 1\}$ and $q[k] \in \{-1, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, 1\}$. Answer the name of the modulation scheme used for y(t) and explain two characteristics of the scheme.

下記のすべての問に答えよ.

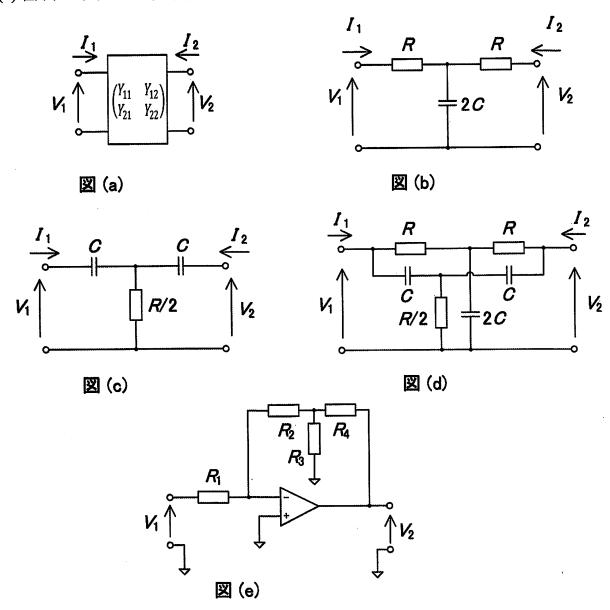
(English translation is given on the next page.)

(1) 図(a)に示す、アドミタンス行列で表現される2端子対回路網(4端子回路網)について考える、アドミタンス行列の定義は下記の通りである。

$$\begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \end{pmatrix}$$

相反定理が成り立ち,かつ回路が対称である時,パラメータ間に成り立つ関係を示せ.

- (2) 図(b)と図(c)に示す回路のアドミタンス行列を求めよ.
- (3) 図(d)に示す回路のアドミタンス行列を求めよ。また, $I_2=0$ のとき, 角周波数 $\omega=1/CR$ において $V_2/V_1=0$ となることを示せ。
- (4) 図(e)に示す理想的な演算増幅器を用いた回路について、 V_2/V_1 を求めよ.



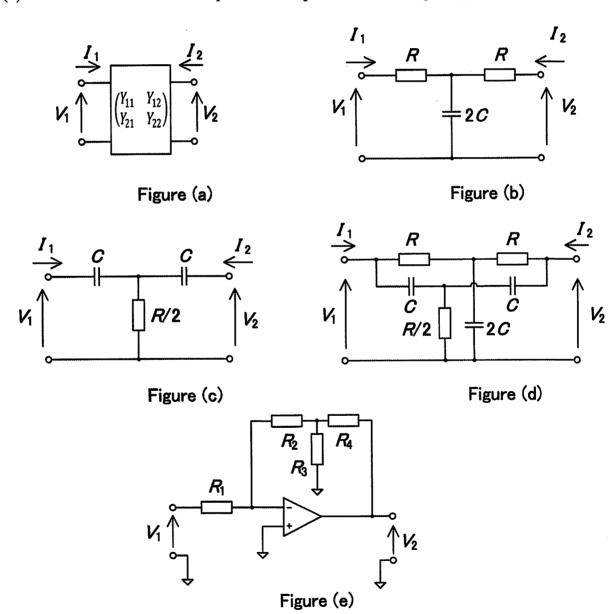
continued on next page

(1) Consider a two-port network (four-terminal network) with an admittance matrix shown in Figure (a). Admittance matrix is defined as follows.

$$\begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \end{pmatrix}$$

When the reciprocity theorem holds, and the circuit is symmetrical, show relationship between elements of the matrix.

- (2) For the circuits shown in Figure (b) and Figure (c), find the admittance matrix of each circuit.
- (3) Find the admittance matrix of the circuit shown in Figure (d). When $I_2 = 0$, show $V_2/V_1 = 0$ at the angular frequency $\omega = 1/CR$.
- (4) For the circuit with an ideal operational amplifier shown in Figure (e), find V_2/V_1 .



A-6

下記のすべての問に答えよ. (English translation is given on the next page.)

(1) 情報源符号化に関する以下の問に答えよ。 $\log_2 3 = 1.6$, $\log_2 5 = 2.3$ を用いてよい。

表(a)

記号 発生確率

A 0.4

B 0.2

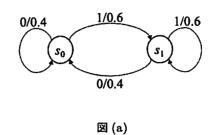
C 0.2

D 0.1

E 0.05

F 0.05

ž	衣 (b)					
記号	発生確率					
A	0.4					
В	0.2					
С	0.2					
D	0.1					
E	0.1					



- (a) 記憶のない定常情報源 S_{α} の各記号の発生確率が表 (a) で与えられる. S_{α} の歪みを許し、表 (b) で示される S_{β} を作成する. S_{α} と S_{β} それぞれに 2 元ハフマン符号化を施し、平均符号長を求め比較せよ. また、平均符号長の下限も求め比較せよ.
- (b) 図 (a) のマルコフ情報源 S_{γ} のエントロピー $H(S_{\gamma})$ を求めよ.
- (2) 通信路に関する以下の問に答えよ.
 - (a) ビット誤り率 p の 2 元対称通信路 (BSC) の通信路行列を示せ.
 - (b) ビット誤り率pの BSC の通信路容量を示せ(導出は不要である)。また、これをpの 関数として図示せよ。
 - (c) ビット誤り率 p と q の 2 つの BSC を縦続接続した通信路の通信路行列と通信路容量を求めよ.

(1) Answer the following questions related to source coding. $\log_2 3 = 1.6$ and $\log_2 5 = 2.3$ may be used.

Table (a)

Symbol

A В

C

D

E

 \mathbf{F}

ole (a)	
Probability	Sy
0.4	
0.2	
0.2	
0.1	
0.05	
0.05	

Table (b)

Symbol	Probability			
A	0.4			
В	0.2			
C	0.2			
D	0.1			
E	0.1			

0/0.4

Figure (a)

- (a) Stationary memoryless information source S_{α} generates each symbol with the corresponding probability given in Table (a). S_{β} in Table (b) is produced from S_{α} by accepting distortion. Considering binary Huffman codes for S_{α} and S_{β} , find and compare the expected codeword lengths. In addition, find and compare the lower bounds of the expected codeword lengths.
- (b) Find the entropy, $H(S_{\gamma})$, of Markov information source S_{γ} shown in Figure (a).
- (a) Show the channel matrix of the binary symmetric channel (BSC) with bit error probability p.
 - (b) Show the channel capacity of the BSC with bit error probability p (derivation is not required). In addition, graph it as a function of p.
 - (c) Find the channel matrix and the capacity of a cascade of two BSCs with bit error probabilities p and q.

A-7

以下のすべての問に答えよ.

Answer all the following questions.

(1) 定義域を自然数全体、値域を実数全体とする関数 f(n), g(n)において、 $n\to\infty$ のとき (g(n)/f(n))が0 に収束するとき、f(n)はg(n)よりも漸近的な増加の勢いが大きいという. 以下の関数①~⑥を、 $n\to\infty$ のときの漸近的な増加の勢いが大きい順に並べよ. (ただし対数の底は2とする.)

For given two functions f(n) and g(n) whose domains and ranges are the set of natural numbers and the set of real numbers, respectively, we say f(n) grows asymptotically faster than g(n) if and only if (g(n) / f(n)) converges to 0 as $n \to \infty$. Sort the following functions ① \sim 6 from the fastest to the slowest in terms of asymptotical growth. (Note that the base of the logarithm is 2.)

- ① $n! 100 n^{100}$
- ② $n^{\log n}$
- $3 \log n + (100/2^n)$
- 4 $100 \sin^2 n$
- ⑤ $n^{100} / \log n$
- (n/100)-100
- (2) どんなに大きい次数を持つ多項式関数よりも漸近的な増加の勢いが大きい関数を上記①~⑥の中から全て選び出せ、また、その理由を付すこと.

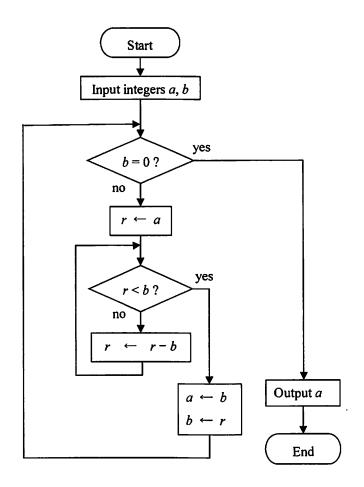
List all the functions in the above $\bigcirc \sim \bigcirc$ that grow asymptotically faster than any polynomial function of any large degree, and explain why.

(3) どんな定数 c > 0 に対する指数関数 2^{cr} よりも漸近的な増加の勢いが大きい関数を上記①~⑥の中から全て選び出せ、また、その理由を付すこと。

List all the functions in the above $\textcircled{1}\sim\textcircled{6}$ that grow asymptotically faster than any exponential functions 2^{cn} for a constant c>0, and explain why.

下記のフローチャートが表す手続きに関して、問(4)~(7)に答えよ.

Answer the questions (4) \sim (7) on the procedure shown by the following flowchart.



- (4) a=4,b=15 を入力として与えたときに得られる出力を求めよ.
 - Answer the output of this algorithm for the input a = 4, b = 15.
- (5) この手続きは、正整数の組を入力したときに何を計算するものであるか、入力と出力との間の算術的な関係を述べよ.
 - What is calculated by this procedure if a pair of positive integers is input? Answer the arithmetic relation between the input and the output.
- (6) この手続きに対して、どんな正整数の組を入力しても必ず有限ステップで終了するか 否かを答えよ、また、その理由を付すこと.
 - Answer whether this procedure terminates in a finite number of steps for any pair of positive integers, and explain why.
- (7) 入力の少なくとも一方が 0 または負の整数であった場合, どんな動作が起こるかを説明せよ。
 - Explain the behavior of this procedure if at least one of the input integers is less than or equal to zero.

A-8

下記のすべての問に答えよ.	
(i) 10101111 (c) 次の8ビットの2の補数表現の (i) 10101111+11110000 (iii) 10101111-11110000	現で表せ. (ii) -24 2 進数を 8 ビット符号付き絶対値表現に変換せよ. (ii) 11110000 2 進数体系での加算および減算の結果を示せ. (ii) 10101111+10101111
•	ゲートを用いて4ビット桁上げ先見加算器の論理回 のキャリー入力はないものとし,最上位桁のキャリ
(3) 「ロード/ストア・アーキテクラ	チャ」について説明せよ.
Answer all the following questions.	
(i) +36 (b) Convert the following 8-bit sign-and-magnitude represent (i) 10101111	rs in the 8-bit two's complement representation. (ii) -24 two's complement binary numbers into the 8-bit station. (ii) 11110000 wing additions and subtractions in the 8-bit two's

(2) Draw a logic circuit diagram of a 4-bit carry-lookahead adder using AND gates, OR gates and XOR gates. Note that there is no carry input to the least significant bit position and you do not need to draw the carry output of the most significant

(d) Show the result of the 2-bit arithmetic right shift operation on 10101111 in the

(ii)

(iv)

10101111+10101111

11110000-10101111

(3) Explain 'load/store architecture'.

10101111+11110000

10101111-11110000

8-bit two's complement binary number system.

(i)

bit position.

(iii)

A-9

以下の問に答えよ. 算術オーバーフローは起こらないものと仮定せよ. (English translation is given on the next page.)

以下の BNF で文法が定義されるプログラミング言語 £ を考える.

$$e ::= x \mid n \mid \text{true} \mid \text{false} \mid e_1 \text{ op } e_2 \mid \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 \mid \text{if } e \text{ then } e_1 \text{ else } e_2$$
 op $::= + \mid - \mid \times \mid = \mid \leq$

e は式を表すメタ変数,op は二項演算を表すメタ変数,n は整数定数を表すメタ変数である.この言語の値は整数もしくは真偽値である.値をメタ変数 v で表すことにする. $\mathcal L$ の式 e の意味は,以下の仕様に従い定められる.

- x: 評価時に x が値 v に束縛されている場合には v に評価される.
- n: 整数 n に評価される.
- true, false: 対応する真偽値に評価される.
- e_1 op e_2 :式 e_1 が整数 n_1 に,式 e_2 が整数 n_2 に評価されるとき, n_1 と n_2 を二項演算 op で計算した結果の値に評価される.
- let $x=e_1$ in e_2 : 式 e_1 の評価結果が v_1 で、変数 x を値 v_1 に束縛して式 e_2 を評価した結果が v_2 であるとき、 v_2 に評価される.
- if e then e_1 else e_2 : e を評価した結果が真を表す真偽値である場合には e_1 を評価した結果を,偽を表す真偽値である場合には e_2 を評価した結果に評価される.
- (1) 意味が上記の仕様では定められていない式を一つ書け.
- (2) 言語 \mathcal{L} のインタプリタのプログラムを示せ、解答に先立ち、使用するプログラミング言語を以下から一つ選択し明示すること: C, C++, Java, Python, Scheme, Racket, OCaml, Haskell. 解答にあたっては以下の点に留意すること.
 - 動作の理解を容易にするために、ソースコードには適宜説明を加えること、
 - インタプリタの実装をすべて書く必要はなく、式x,式 let $x = e_1$ in e_2 ,式 if e then e_1 else e_2 に対する動作が分かるように説明されていればよい.
 - 変数の値への束縛は環境を用いて管理せよ. 環境をどのようなデータ構造で実装したかを説明する こと.
 - 言語仕様中の未定義動作については、解答においてその未定義動作をどのように扱ったかを説明すること.
- (3) 言語 \mathcal{L} をさらに以下の構文で拡張する.

$$e ::= \cdots | loop$$

式 loop は、評価しようとすると必ず発散する式であるとする。すなわち、loop の評価は停止することがない。このとき、 e_1 と e_2 が等価であるとは、 e_1 を空の環境の下で評価した結果が値 v となるとき、かつそのときに限り、 e_2 を空の環境の下で評価した結果が値 v となることをいう。以下の点について論ぜよ。

- 1. 式 if e then e_1 else e_2 と式 let x = e in let $x_1 = e_1$ in let $x_2 = e_2$ in if x then x_1 else x_2 (ただし,変数 x, x_1, x_2 はプログラムの他の場所には現れない互いに相異なる変数)とは,この拡張された構文を備えるプログラミング言語において等価であると言えるか.
- 2. 式の構文が loop で拡張される前の言語においては、上記の 2 つの式は等価であると言えるか、

Answer all the following questions. Assume that overflows do not happen during execution of a program.

 \mathcal{L} is a programming language whose syntax is defined by the following BNF:

$$e ::= x \mid n \mid \text{true} \mid \text{false} \mid e_1 \text{ op } e_2 \mid \text{let } x = e_1 \text{ in } e_2 \mid \text{if } e \text{ then } e_1 \text{ else } e_2$$
 op $::= + \mid -\mid \times \mid = \mid \leq$

e is the metavariable for expressions; op is for binary operators; n is for integer constants. A value in this language is an integer or a Boolean value; we use metavariable v for the values. The semantics of the expressions of \mathcal{L} is defined according to the following specification.

- If x is bound to value v at the time of the evaluation, then x evaluates to v.
- n evaluates to the integer n.
- true and false evaluate to the corresponding Boolean values.
- e_1 op e_2 evaluates to the value obtained by applying the binary operation op to n_1 and n_2 where the integer n_1 is the result of evaluating e_1 and the integer n_2 is the result of evaluating e_2 .
- let $x = e_1$ in e_2 evaluates to v_2 if v_1 is the result of evaluating e_1 and v_2 is the result of evaluating e_2 after binding x to v_1 .
- if e then e_1 else e_2 evaluates to the result of evaluating e_1 if e evaluates to the Boolean value representing true and e_2 if e evaluates to the Boolean value representing false.
- (1) Write an expression whose semantics is not defined in the above specification.
- (2) Describe a program that implements an interpreter for \mathcal{L} . First declare one programming language that you use from the following choices: C, C++, Java, Python, Scheme, Racket, OCaml, and Haskell. Your answer should satisfy the following conditions:
 - You need to add explanation to your source code so that it can be easily understood.
 - You do not need to write down the whole implementation of your interpreter; it suffices to show the implementation of the expression x, the expression let $x = e_1$ in e_2 , and the expression if e then e_1 else e_2 .
 - You should use an environment to express bindings of variables to values. You should explain the data structure that you use to implement an environment.
 - You should explain how you deal with the undefined behaviors in the above specification.
- (3) We would like to extend \mathcal{L} with the following syntax further.

$$e ::= \cdots | loop$$

Expression loop diverges if we try to evaluate it; the evaluation of loop never terminates. Two expressions e_1 and e_2 are said to be *equivalent* if e_1 evaluates to v under the empty environment if and only if e_2 evaluates to v under the empty environment. Discuss each of the following questions.

- 1. Let variables x, x_1 , and x_2 be mutually different. Are expressions if e then e_1 else e_2 and let x = e in let $x_1 = e_1$ in let $x_2 = e_2$ in if x then x_1 else x_2 equivalent in the language equipped with loop if x, x_1 , and x_2 do not appear elsewhere in the program?
- 2. Are the above two expressions equivalent in the language that is *not* extended with the primitive loop?

京都大学大学院情報学研究科 通信情報システム専攻 修士課程入学者選抜試験問題 (平成 30 年度 10 月期入学・平成 31 年度 4 月期入学)

Admissions for October 2018 and for April 2019 Entrance Examination for Master's Program Department of Communications and Computer Engineering Graduate School of Informatics, Kyoto University 平成30年8月6日 13:00-16:00

August 6, 2018 13:00 - 16:00

専門基礎B

Problem Set B

注意 (NOTES)

٦,

- 1. 解答開始の合図があるまで中を見てはいけない。
- 2. これは「専門基礎B」の問題用紙で、表紙共に20枚 ある。解答開始の合図があった後、枚数を確かめ、 落丁または不鮮明なものがあれば直ちに申し出ること。
- 3. 問題は10問(B-1, B-2, B-3, B-4, B-5, B-6,B-7,B-8,B-9,B-10)ある。<u>4問を選択して解答すること。</u>答案 用紙の問題番号欄に問題番号を記入すること。
- 4. 解答は問題ごとに答案用紙1枚を使うこと。答案用紙1枚に2問以上の解答もしくは 1問の解答を2枚以上の答案用紙に書いた場合は無効にすることがある。なお、必要な場合「裏に続く」 と明記した上で裏面を使用してもよい。
- 5. 答案用紙は4枚綴じたまま使用し、切り離さないこと。
- 6. 答案用紙の綴じ込みがはずれた場合は、直ちに申し出ること。
- 7. 解答は日本語または英語で行うこと。
- 1. Do not open the pages before a call for starting.
- 2. This is the "Problem Set B" in 20 pages including this front cover. After the call of starting, check all pages are in order and notify proctors (professors) immediately if missing pages or with unclear printings are found.
- 3. Answer 4 of the following 10 questions; B-1, B-2, B-3, B-4, B-5, B-6, B-7, B-8, B-9, and B-10. State the Question Numbers you choose on the Answer Sheet.
- 4. Use one sheet for each question. If required, the reverse side may be used, stating "Over" at the end of the page. Note that in case two or more questions are answered in one sheet or two or more sheets are used for one question, they may be regarded as no answers.
- 5. Do not separate the pages of answer sheets; keep them bound.
- 6. Notify proctors (professors) immediately if the pages are separated for some reason.
- 7. Answer the questions either in Japanese or English.

専門基礎B

B·1, B·2, B·3, B·4, B·5, B·6, B·7, B·8, B·9, B·10の10問から4間を選択して解答せよ。

Problem Set B

Choose and answer 4 questions out of B-1, B-2, B-3, B-4, B-5, B-6, B-7, B-8, B-9, and B-10.

B-1

下記のすべての問に答えよ。

(English translation is given on the next page.)

- (1) 符号無し2進整数の大小比較をする回路に関する以下の問に答えよ。
 - (a) 2つの 1 ビット入力 x と y により表現される 1 桁の 2 進整数 $X=(x)_2$ と $Y=(y)_2$ の大小比較を行う論理関数 g(x,y) と l(x,y) を考える。 X>Y のとき、 g=1 で l=0 である。 X<Y のとき、 g=0 で l=1 である。 X=Y の とき、 g=0 で l=0 である。 g(x,y) と g(x,y) の最小積和形表現を求めよ。
 - (b) 2つの2ビット入力 (x_1,x_2) と (y_1,y_2) により表現される2桁の2進整数 $X=(x_1,x_2)_2$ と $Y=(y_1,y_2)_2$ の大小比較を行う論理関数 G と L を考える。X>Y のとき、 G=1 で L=0 である。X<Y のとき、 G=0 で L=1 である。X=Y のとき、 き、 G=0 で L=0 である。G を x_1 、 x_2 、 y_1 、 y_2 の関数として、最小積和形で表せ。また、L を x_1 、 x_2 、 y_1 、 y_2 の関数として、最小和積形で表せ。
 - (c) 問 (a) で定義した g と l を用いて $g_1 = g(x_1,y_1)$ 、 $g_2 = g(x_2,y_2)$ 、 $l_1 = l(x_1,y_1)$ 、 $l_2 = l(x_2,y_2)$ とする。問 (b) で定義した G と L を、 g_1 、 g_2 、 l_1 、 l_2 の関数として、最小積和形で表せ。ドントケアを考慮すること。
- (2) 1ビットの信号 x を入力とし、1ビットの信号 z を出力とする Mealy 型同期式順序回路を設計する。この回路は、入力されるバイナリの信号系列の中から 11 および 101 という部分系列を検出する。すなわち、検出すべき部分系列の最後の入力が加えられた時刻にのみ1を出力し、他の時刻では0を出力する。例えば、101100 という入力系列に対する出力は001100 である。以下の問に答えよ。
 - (a) 状態数を最小化した状態遷移表と出力表を求めよ。状態数が最小であることを どのようにして確認したかを説明せよ。
 - (b) この回路を最小個数のDフリップフロップを用いて実現する。各Dフリップフロップの入力を与える論理関数および出力zを表す論理関数の最小積和形表現を求めよ。なお、Dフリップフロップの初期値は0とする。Dフリップフロップの出力と入力を表す論理変数をそれぞれqとdで表し、各Dフリップフロップは添字 $1, 2, \ldots$ で区別する。添字は状態に割り当てた符号の左端ビットから $1, 2, \ldots$ と振るものとする。状態割り当てを明記すること。

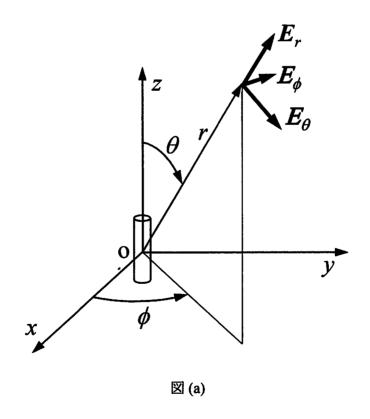
٦,

- (1) Answer the following questions regarding a circuit that compares the magnitude of unsigned binary integers.
 - (a) Consider logic functions g(x, y) and l(x, y) that compare the magnitude of 1-digit binary integers $X = (x)_2$ and $Y = (y)_2$ represented by two 1-bit inputs x and y. When X > Y holds, g = 1 and l = 0. When X < Y holds, g = 0 and l = 1. When X = Y holds, g = 0 and l = 0. Give minimal sum-of-products forms of g(x, y) and l(x, y).
 - (b) Consider logic functions G and L that compare the magnitude of 2-digit binary integers $X = (x_1, x_2)_2$ and $Y = (y_1, y_2)_2$ represented by two 2-bit inputs (x_1, x_2) and (y_1, y_2) . When X > Y holds, G = 1 and L = 0. When X < Y holds, G = 0 and L = 1. When X = Y holds, G = 0 and L = 0. Give a minimal sum-of-products form of G as a function of x_1, x_2, y_1 , and y_2 . Also, give a minimal product-of-sums form of L as a function of x_1, x_2, y_1 , and y_2 .
 - (c) Assume $g_1 = g(x_1, y_1)$, $g_2 = g(x_2, y_2)$, $l_1 = l(x_1, y_1)$, and $l_2 = l(x_2, y_2)$ using functions g and l defined in Question (a). Give minimal sum-of-products forms of G and L defined in Question (b) as functions of g_1 , g_2 , l_1 , and l_2 . "Don't-care" should be considered.
- (2) Suppose that we design a Mealy-type synchronous sequential circuit that has 1-bit input x and 1-bit output z. The circuit detects patterns 11 and 101 in a binary signal sequence. The circuit produces 1 at the time when the last signal of each pattern to be detected comes, and produces 0 at the other time. For example, when 101100 is fed to the circuit, it produces 001100. Answer the following questions.
 - (a) Derive the state transition table and the output table with the minimum number of states. Explain how you verified that the number of states is minimum.
 - (b) We would like to implement the circuit with the minimum number of D flip-flops. Derive the excitation function of each D flip-flop and the output z in a minimal sum-of-products form. Here, the initial value of a D flip-flop is assumed to be 0, and logic variables of the output and the input of a D flip-flop are q and d, respectively. D flip-flop(s) should be distinguished by subscripts 1, 2, ... from the leftmost bit of the assigned states. The state assignment should be explained clearly.

English translation is given on the next page.

図 (a) に示す座標系の原点 O に,z 軸方向に微小ダイポールアンテナ A を置き,波長 λ の電磁波を放射する場合を考える.このとき,極座標 (r,θ,ϕ) 上の点 P $(r_o,\pi/2,0)$ の,時刻 t における電界の極座標系における各成分が $(0,E_o\exp j\omega t,0)$ で与えられるものとする.ただし媒質は真空とし,その固有インピーダンスを η とする.また $r_o\gg\lambda$ とする.下記のすべての問に答えよ.

- (1) 原点からの距離 r が $r > r_0$ を満たす任意の点における電界および磁界の極座標系における各成分を、電界の大きさが $\sin \theta$ に比例することを用いて時間 t の関数として表せ、
- (2) アンテナ A からの放射電力を求めよ.
- (3) 絶対利得の定義式を示し、アンテナ A の絶対利得を求めよ.
- (4) アンテナの絶対利得と有効開口面積の関係を表す式を示せ(導出はしなくてよい).
- (5) 点 P に A と同一のアンテナを同じ向きに置き、インピーダンス整合した負荷を接続した場合の受信電力を求めよ.



Suppose that an inifinitesimal dipole antenna A is located in the direction of z-axis at the origin O of the coordinate system shown in Figure (a), and an electromagnetic wave of wavelength λ is radiated. The electric field at point P $(r_0, \pi/2, 0)$ on a polar coordinate system (r, θ, ϕ) at time t is given by $(0, E_0 \exp j\omega t, 0)$. Here the medium is vacuum, and its intrinsic impedance is given by η . Also, $r_0 \gg \lambda$ holds.

Answer all the following questions.

- (1) Give all the components of the electric and magnetic fields in the polar coordinate at an arbitrary point whose distance r from the origin satisfies $r > r_0$ as a function of time t using the fact that the magnitude of the electric field is proportional to $\sin \theta$.
- (2) Give the radiated power from antenna A.
- (3) Show the expression that defines the absolute gain, and give the absolute gain of antenna A.
- (4) Show the relation between the absolute gain and the effective area of an antenna (derivation is not required).
- (5) Give the received power when an identical antenna as A is located at point P in the same direction, and connected with a load whose impedance is matched to the antenna.

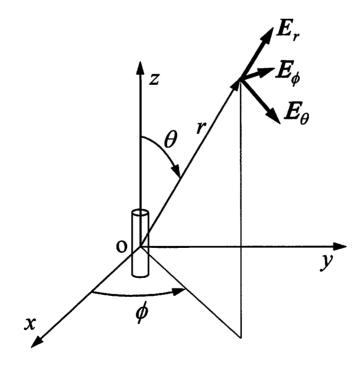


Figure (a)

下記のすべての問に答えよ.

(English translation is given on the next page.)

- (1) ディジタル伝送技術に関する以下の問に答えよ.
 - (a) 最高周波数が 20 kHz のオーディオ信号を 16 ビット量子化を用いて PCM (Pulse Code Modulation) 伝送することを考える。このビット列をサブキャリアの変調方式が 64QAM である OFDM (Orthogonal Frequency Division Multiplexing) 信号として、遅延時間 差が 20 μ s である 2 波を持つ伝搬路で伝送する。この場合に必要となるガードインターバルの時間割合を OFDM 信号の 20%以下とするためには、サブキャリア数はいくら以上必要か。
 - (b) 問 (a) における伝搬路が周波数選択性フェージング伝搬路であることを示し、この伝搬路における OFDM 伝送の利点を説明せよ。
- (2) M/M/1 待ち行列システムにおいて呼が到着する. $\rho = \frac{\lambda}{\mu}$ であり, λ [1/秒] と μ [1/秒] は,それぞれ到着率とサービス率である.システム内の呼数が n である確率を p(n) とする.以下の間に答えよ.
 - (a) 状態遷移図を示せ.
 - (b) $p(n) = (1 \rho)\rho^n$ であることを示せ.
 - (c) システム内平均呼数が $\frac{\rho}{1-\rho}$ であることを示せ.
 - (d) 平均システム内滞在時間を μ と λ を用いて表せ。
- (3) 通信ネットワークに関する以下の間に答えよ.
 - (a) OSI (Open Systems Interconnection) 参照モデルの第1, 2, 3, 4層それぞれの名称を答えよ.
 - (b) IP (Internet Protocol) は OSI 参照モデルの何層のプロトコルか答えよ.
 - (c) MAC (Media Access Control) は OSI 参照モデルの何層のプロトコルか答えよ.
 - (d) IEEE 802.3 の MAC の手順を述べよ.

- (1) Answer the following questions related to digital transmission techniques.
 - (a) Suppose OFDM (Orthogonal Frequency Division Multiplexing) transmission with 64QAM subcarrier modulation of a bit stream of PCM (Pulse Code Modulation) using 16-bit quantization to transmit an audio signal with frequency up to 20 kHz. Find the minimum number of subcarriers in order for the guard interval to be less than or equal to 20% of the OFDM signal over the channel with two paths of $20 \,\mu s$ delay time difference.
 - (b) Show that the channel in Question (a) is the frequency selective fading channel. And describe the benefit of OFDM over this channel.
- (2) Consider call arrivals at the M/M/1 queuing system. ρ is defined as $\rho = \frac{\lambda}{\mu}$, where λ [1/second] and μ [1/second] are arrival and service rates, respectively. p(n) is the probability that the number of calls in the system is n. Answer the following questions.
 - (a) Draw the state transition diagram.
 - (b) Show that $p(n) = (1 \rho)\rho^n$ holds.
 - (c) Show that the average number of calls in the system is given as $\frac{\rho}{1-\rho}$.
 - (d) Show the average sojourn time in the system using μ and λ .
- (3) Answer the following questions related to communication networks.
 - (a) Answer each name of the 1st, 2nd, 3rd, and 4th layers of the Open-Systems-Interconnection (OSI) reference model.
 - (b) Answer which OSI layer Internet Protocol (IP) belongs to.
 - (c) Answer which OSI layer Media Access Control (MAC) belongs to.
 - (d) Explain the procedure of MAC of IEEE 802.3.

下記のすべての問に答えよ。 Answer all the following questions.

(1) 表 (a) に、32 ビット語長の RISC プロセッサ P がサポートする命令セットと命令形式の一部を示す。図 (a) に示すプログラムに関する以下の問に答えよ。ただし、プログラムの実行前、全てのレジスタの値は 0 である。また、レジスタ R[0] はゼロレジスタであり、その値は常に 0 である。

Table (a) shows a part of the instruction set and the instruction formats of a 32-bit word RISC processor P. Answer the following questions related to the program shown in Figure (a). Here, the values of all the registers are 0 before execution of the program. Register R[0] is the zero register whose value is always 0.

- (a) アドレス 0x3000 のアセンブリ・コードを機械語コードに変換し 16 進数で書け。 Translate the assembly code instruction at address 0x3000 to the corresponding machine code instruction. Answer in hexadecimal.
- (b) アドレス 0x3004 の機械語コードをアセンブリ・コードに変換せよ。
 Translate the machine code instruction at address 0x3004 to the corresponding assembly code instruction.
- (c) アドレス 0x3010 の機械語コードの動作を説明せよ。 Explain the operation of the machine code instruction at address 0x3010.
- (d) プロセッサ P が、図 (a) のプログラムを 1 クロック 1 命令で順次実行する。アドレス 0x3000 から実行を開始し、アドレス 0x3014 の命令が実行されるまでの間に、レジスタ R[8], R[10], R[14] に生じる値の変化を、実行される命令毎に全て示せ。もし、レジスタの値が不明となる場合はその理由を説明せよ。

Processor P executes the program in Figure (a) starting from the instruction at address 0x3000. Executions are in series and one instruction per clock cycle. Write all changes of the values of registers R[8], R[10], and R[14] with the executed instructions until the execution reaches the address 0x3014. If the register values cannot be determined with given information, explain its reason.

Address	Assembly or machine code						
0x3000	addi R[8], R[0], 1						
0x3004	0x010a5020						
0x3008	sll R[8], R[8], 1						
0x300c	slti R[14], R[8], 6						
0x3010	0x15c0fffc						
0x3014	sl1 R[0], R[0], 0						
図(a) プログラムリスト							
Figure (a) Program list.							

表(a) 命令形式と命令セット (表内の数字はすべて 10 進数)

Table (a) Instruction formats and instruction set (all numbers in this table are decimal)

Table (a	a) Instruction formats and instruction set (all numbers in this table are decimal) 形式										
					Field	-		 アセンブリ・コード			
命令	Format R	-	l ===	rt	rd	shamt	funct	1			
		op 6b	rs 5b	5b	5b 5b 6b			Assembly code 動作			
Inst-	width		<u> </u>		Immediate						
ruction	: J41	op	rs	rt			ate	Operation			
	width	6b	5b	5b		16b					
sll	R	0	0	rt	rd	shamt	0	sll rd, rt, shamt			
	R	0		t	nd nd	ahamt	2	logical shift left: R[rd] = R[rt] << shamt			
srl	ĸ	U	0	rt	rd	shamt	2	srl rd, rt, shamt			
	R	0	0	rt	$_{ m rd}$	chamt	3	logical shift right: R[rd] = R[rt] >> shamt sra rd, rt, shamt			
sra	R.	0	"	16	l Iu	shamt	3	l '''			
add	R	0		4	rd	0	32	arithmetic shift right: R[rd] = R[rt] >> shamt			
add	T.	"	rs	rt	ra	"	32	add rd, rs, rt			
			ļ				0.4	addition: $R[rd] = R[rs] + R[rt]$			
sub	R	0	rs	rt	rd	0	34	sub rd, rs, rt			
			ļ	<u> </u>				subtraction: $R[rd] = R[rs] - R[rt]$			
\mathbf{and}	R	0	rs	rt	rd	0	36	and rd, rs, rt			
						<u> </u>		logical AND: R[rd] = R[rs] & R[rt]			
or	R	0	rs	rt	rd 0 37		37	or rd, rs, rt			
								logical OR: R[rd] = R[rs] R[rt]			
xor	R	0	rs	rt	rd	0	38	xor rd, rs, rt			
				<u> </u>	L			$logical XOR: R[rd] = R[rs] ^ R[rt]$			
nor	R	0	rs	rt	rd	0	39	nor rd, rs, rt			
	-				<u> </u>		- 10	logical NOR: $R[rd] = {}^{\sim}(R[rs] \mid R[rt])$			
slt	R	0	rs	rt	rd	0	42	slt rd, rs, rt			
- h	I	4				T	!	set on less than: $R[rd] = (R[rs] < R[rt])$? 1:0			
beq	1	4	rs	rt		Imm		beq rt, rs, Imm			
hno	I	5			Imm			if (R[rs] == R[rt]) PC = PC+4+BrAddr			
bne		3	rs	rt		1111111		bne rt, rs, Imm if $(R[rs] != R[rt]) PC = PC+4+BrAddr$			
addi	I	8				Imm		addi rt, rs, Imm			
adui	1	l °	rs	rt		1111111					
-14:	I	10				T		add immediate: R[rt] = R[rs] + SignExtImm			
slti	1	10	rs	rt '		Imm		slti rt, rs, Imm			
1.		10			-			R[rt] = (R[rs] < SignExtImm)? 1:0			
andi	I	12	rs	rt	Imm			andi rt, rs, Imm			
								AND immediate: $R[rt] = R[rs] \& ZeroExtImm$			
ori	I	13	rs	rt		Imm		ori rt, rs, Imm			
								OR immediate: R[rt] = R[rs] ZeroExtImm			
lui	Ι	15	0	rt		Imm		lui rt, Imm			
							- · · · · · · · · · · · · · · · · ·	load upper immediate: R[rt] = {Imm, 16'b0}			
lw	Ι	35	rs	rt		Imm		lw rt, Imm(rs)			
								load word: $R[rt] = M[R[rs] + SignExtImm]$			
sw	Ι	43	rs	rt		Imm		sw rt, Imm(rs)			
								store word: $M[R[rs] + SignExtImm] = R[rt]$			

Note: R[x]: register number x, R[0]: zero register, M[x]: memory at address x, ZeroExtImm: zero extended immediate, SignExtImm: sign extended immediate, BrAddr: branch address (SignExtImm << 2), PC: program counter.

(2) プロセッサがデータ・キャッシュを介して図 (b) に示す主記憶のアドレス (16 進数で書かれている) へ上から順にアクセスする。このキャッシュはブロック・サイズが4語で総容量が32 語のダイレクト・マップ・キャッシュである。データ・アクセスはloadと store の2 種類があり、いずれも語 (1 語は4バイト) 単位で行われる。図 (b) に示す "Data to be stored" は、キャッシュに書き込まれるデータ (16 進数で書かれている) を意味する。キャッシュは当初は空であり、主記憶に格納されているすべてのデータは当初はゼロであるとする。以下の問に答えよ。

A processor accesses a main memory through a data cache according to the memory addresses (represented in hexadecimal) shown in Figure (b) from the top to the bottom. The cache is a direct-mapped cache whose block size is 4 words and the total capacity is 32 words. Each access is either a load or a store in unit of word (1-word = 4-byte). The "Data to be stored" shown in Figure (b) represents data (represented in hexadecimal) to be written to the cache. The cache is initially empty and all data contents of the main memory are initially zero. Answer the following questions.

(a) 上記キャッシュがライト・スルー・キャッシュであるとき、図 (b) に示すアドレスごとのアクセスがそれぞれ主記憶への書き戻しをともなうか否かをその理由と合わせて示せ。書き戻しをともなう場合は、書き戻しに対応する主記憶のアドレスとデータの値を示せ。

Assuming the cache is a write-through cache, answer whether each access to the addresses shown in Figure (b) involves a write-back to the main memory or not with reason. If it involves a write-back, show the address(es) of the main memory and the value(s) of the data corresponding to the write-back.

(b) 上記キャッシュがライト・バック・キャッシュであるとき、図 (b) に示すアドレスごとのアクセスがそれぞれ主記憶への書き戻しをともなうか否かその理由と合わせて示せ。書き戻しをともなう場合は、書き戻しに対応する主記憶のアドレスとデータの値を示せ。

Assuming the cache is a write-back cache, answer whether each access to the addresses shown in Figure (b) involves a write-back to the main memory or not with reason. If it involves a write-back, show the address(es) of the main memory and the value(s) of the data corresponding to the write-back.

Address	Access type	Data to be stored
0x0000	load	
0x0004	store	0x 0 001
0x0008	store	0x 0002
$0 \times 000 c$	store	0x 0003
0x0200	load	
0x0204	store	0x 0004
0x0000	store	0x 0005
0x0004	store	0x 0 006
0x0100	load	

図(b)メモリアクセス系列

Figure (b) Sequence of memory accesses.

(English translation is given on the next page.)

切り出して販売する長い金属棒を考える。ただし、切り出しの長さは整数でなくてはならない。各整数 $i \geq 1$ に対して、切り出された長さ i の棒を販売して得られる利益を p_i とする。本設問では、整数 $n \geq 1$ と利益リスト p_1,\ldots,p_n が与えられたとき、長さ n の棒を切り出して得られる最大利益(以下、 r_n と表す)を計算する問題に着目する。

以下のすべての問に答えよ。

(a) 以下の表は利益の例を表す。

	i	1	2	3	4	5	6	7	8	
Г	p_i	2	5	6	9	10	12	17	18	•••

この例において、 $r_5=12$ である。(長さ 5 の棒を長さ 1, 2, 2 の三つの棒に切り出すことによって得られる利益が $p_1+p_2+p_2=12$ となり、最大である。)

この例において、 r_1 , r_2 , r_3 , r_4 及び r_6 を計算せよ。

(b) すべての整数 $n \ge 1$ に対して以下の式が成り立つ。

$$r_n = \max_{i \in \{0, \dots, n-1\}} \{r_i + p_{n-i}\}$$

ただし、 $r_0=0$ とする。この式を用いて、 r_n を計算する再帰的アルゴリズムを与えよ。そのアルゴリズムの正当性を証明し、時間計算量を解析すること。

(c) 動的計画法に基づき、 r_n を計算する多項式時間アルゴリズムを与えよ。 そのアルゴリズムの正当性を証明し、時間計算量を解析すること。

Consider a long steel rod that can be cut into shorter rods, which are then sold. The length of a cut is always an integer. For each integer $i \geq 1$, let p_i be the profit obtained when selling a cut of length i. We focus on the following problem: given an integer $n \geq 1$ and the list of profits p_1, \ldots, p_n , compute the maximum profit (denoted r_n below) that can be obtained by cutting a rod of length n and selling the cuts.

Answer all the following questions.

(a) The following table gives an example of profits.

i	1	2	3	4	5	6	7	8	•••
p_i	2	5	6	9	10	12	17	18	•••

It is easy to check that $r_5 = 12$: by cutting a rod of length 5 into three parts of length 1, 2 and 2, we obtain total profit of $p_1 + p_2 + p_2 = 12$, which is maximal.

Compute r_1 , r_2 , r_3 , r_4 and r_6 for this example.

(b) The equality

$$r_n = \max_{i \in \{0, \dots, n-1\}} \{r_i + p_{n-i}\},\,$$

where r_0 is defined as $r_0 = 0$, holds for any integer $n \ge 1$. Based on this equality, describe a recursive algorithm for computing r_n . You should justify the correctness and analyze the time complexity of your algorithm.

(c) Describe a polynomial-time algorithm for computing r_n based on dynamic programming. You should justify the correctness and analyze the time complexity of your algorithm.

B-8

オペレーティングシステムにおけるプロセスの管理と実行に関する以下の全ての問に答えよ。

- (1) プロセス制御ブロックに保持される情報について説明せよ。
- (2) C プログラムの実行時に割り当てられるプロセスメモリ空間のセグメント (セクション) を 列挙せよ。各セグメント (セクション) が何に用いられるか説明せよ。
- (3) 共有ライブラリを用いることの利点と問題点を説明せよ。

Answer all the following questions on process management and execution in operating systems.

- (1) Explain information stored in a process control block.
- (2) Enumerate segments (sections) of the process memory space allocated when C programs are executed. Explain what the segments (sections) are used for.
- (3) Explain the advantages and disadvantages of using shared libraries.

- (a) 次の三つの条件を満足する関係データベーススキーマを設計せよ.
 - 四つの関係スキーマから成る.
 - 三つの関係スキーマはボイスコッド正規形 (BCNF) である.
 - 一つの関係スキーマは第三正規形 (3NF) であるがボイスコッド正規形 (BCNF) ではない.

設計の過程及び結果のデータベースに必要な情報はすべて記述すること。また、設計したスキーマのインスタンスを一つ与えよ、ただし、組の数は各関係とも最低5とする。

- (b) 問題 (a) で設計した関係データベーススキーマ上の問合せとして次の両方の条件を満足するものを一つ与え、自然言語と関係論理で表現せよ.
 - その問合せは、すべての関係スキーマを用いる、かつ
 - その問合せは、ある一つの関係スキーマを二度用いる
- (c) データベース管理システムにおけるファイル編成法と問合せ最適化,及び両者の関係について具体例を用いて説明せよ.
- (d) データベース管理システムにおけるトランザクションの重要性をトランザクションやスケ ジュールの具体例を用いて説明せよ。
- (a) Design a relational database schema which satisfies the following three conditions:
 - Four relational schemas are contained.
 - Three relational schemas are in Boyce-Codd Normal Form (BCNF).
 - One relational schemas are in Third Normal Form (3NF), but not in Boyce-Codd Normal Form (BCNF).

Describe the design process and all the necessary information to describe the database schema. Also, give an instance of the relational database schema. Each relation must contain at least five tuples.

- (b) Give a query on the relational database schema designed in Question (a). The query must satisfy the following two conditions:
 - The query uses all relational schemas; and
 - the query uses a relational schema twice.

Descibe the query in natural language and relational calculus.

- (c) Explain file organizations, query optimization, and relationship between them in database management systems using a concrete example.
- (d) Explain the importance of transactions in database management systems using concrete examples of transactions and schedules.

下記の全ての問に答えよ。(English translation is given on the next page.)

人間のプレイヤーを相手にコンピュータ上でチェスを行う人工知能を実現したい。このために、ミニマックス手続きをゲーム木に用いることを考える。

- (1) 以下の記述(a)(b)はミニマックス手続きについて述べたものである。それぞれの 正誤を回答し、それらの理由を説明せよ。説明のために、簡単な AND/OR グラフを 例示して用いてもよい。
 - (a) ミニマックス手続きは、双方が常に最善手を選ぶことを前提にしている。
 - (b) 相手プレイヤーがランダムな着手をすることが事前に分かっている場合でも、ミニマックス手続きが常に最も優れた解を見つけることができる。
- (2) アルファベータ手続き (枝刈り) について書かれた以下の記述 (a) (b) (c) のうちの 1 つだけが正しい記述である。正しいものを選び、その答えが正しい理由 (および他の答えが誤っている理由) を説明せよ。深さ 2、分岐数 3 の AND/OR グラフを 例示し、そのグラフを用いて説明すること。
 - (a) アルファベータ手続きはより多くの子節点を生成することで、ミニマックス手続きよりも良い解を見つける場合が多い。
 - (b) アルファベータ手続きは近似解を見つける方法なので、ミニマックス手続きよりも高速な処理が期待できるが、探索の結果として見つかる解はミニマックス手続きによる解よりも必ず悪い。
 - (c) アルファベータ手続きはより少ない子節点を生成するにもかかわらず、 適切に用いればミニマックス手続きと完全に同じ解を見つけることが できる。
- (3) 機械学習の手法を導入することを考える。教師付き学習を行うには、どのような 方法をとればよいかを論ぜよ。その際、「何を学習するか」「データを用意する方 法」を明確にすること。
- (4) 強化学習の手法を導入する場合には、どのような方法をとればよいかを論ぜよ。 「何を学習するか」「どうやって試行をするか」を明確にすること。

Let us think about a scenario where you will develop an artificial intelligence (AI) that plays chess against a human player on a computer; here, you plan to use the Minimax procedure for a game tree.

- (1) Each of the following sentences (a) and (b) mentions the Minimax procedure. Answer whether each sentence is correct or wrong, and then explain the reason why they are correct/wrong. To explain it, you may use simple AND/OR graphs as examples.
 - (a) The Minimax procedure assumes that both players choose the best moves.
 - (b) Even if the opponent player is already known to choose the next move randomly, the Minimax procedure always finds the best solution.
- (2) Exactly one of the following sentences (a), (b), and (c) about the alphabeta procedure (pruning) is true. Choose the correct one, and explain why it is correct (and why the others are wrong). Illustrate an AND/OR graph with depth level 2 and branching factor 3, and then use the graph for your explanation.
 - (a) The alpha-beta procedure generates more successor nodes, hence frequently finds better solutions than the Minimax procedure does.
 - (b) The alpha-beta procedure is a way to find an approximate solution, hence we can expect processing to be faster than Minimax procedure, though the resulting solution is always worse than the one found by the Minimax procedure.
 - (c) The alpha-beta procedure generates fewer successor nodes, but it can find completely the same solution as the one found by the Minimax procedure if appropriately used.
- (3) Let us consider the way to use some machine learning method. Discuss how to apply a supervised learning method. Make it clear "what is learnt" and "how to prepare data."
- (4) Discuss how to use a reinforcement-learning method. Make it clear "what is learnt" and "how to gain experience."